

Blatt 1

vom 16.10.2015, Abgabe am 23.10.2015 in der Vorlesung

1) Vektorrechnung (schriftlich) (2+3=5 Punkte)

Betrachten Sie die Basisvektoren eines kartesischen Koordinatensystems $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0)$, $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0)$ und $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$. Jeder beliebige Vektor kann dann geschrieben werden als $\vec{a} = a_1\mathbf{e}_1 + a_2\mathbf{e}_2 + a_3\mathbf{e}_3$.

(a) Das sogenannte Kronecker-Delta δ_{ij} kann definiert werden als

$$\delta_{ij} \equiv \mathbf{e}_i \cdot \mathbf{e}_j = \begin{cases} 1 & , \text{für } i = j \\ 0 & , \text{für } i \neq j \end{cases} .$$

(i) Verifizieren Sie obige Eigenschaften.

(ii) Das Kronecker-Delta ist eine hilfreiche Größe, zum Beispiel in Summationen. Zeigen Sie, dass für $i \in \{1, 2, 3\}$ gilt

$$\sum_{j=1}^3 \delta_{ij} i = i .$$

(b) Eine weitere hilfreiche Größe ist der sogenannte Levi-Civita-Tensor. Dieser kann definiert werden als

$$\epsilon_{ijk} \equiv \mathbf{e}_i \cdot (\mathbf{e}_j \times \mathbf{e}_k) ,$$

wobei i, j, k jeweils die Werte 1, 2 und 3 annehmen können.

(i) Welche Werte kann ϵ_{ijk} annehmen? Welche Systematik gibt es hier? Identifizieren Sie drei mögliche Fälle.

(ii) Drücken Sie das Vektorprodukt $\mathbf{c} = \mathbf{a} \times \mathbf{b}$ durch ϵ_{ijk} aus, d.h. zeigen Sie das gilt:

$$c_i = \sum_{j=1}^3 \sum_{k=1}^3 \epsilon_{ijk} a_j b_k .$$

2) Vektoridentitäten (schriftlich) (1+3+1=5 Punkte)

(a) Überzeugen Sie sich, dass die folgenden Identitäten gelten:

$$\sum_{k=1}^3 \epsilon_{ijk} \epsilon_{klm} = \delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}$$

sowie

$$\sum_{p=1}^3 \delta_{ip} a_p = a_i .$$

(b) Zeigen Sie, dass für Vektoren \mathbf{a} , \mathbf{b} und \mathbf{c} gilt (*baccab*-Regel):

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) .$$

(c) Beweisen Sie die Jacobi-Identität

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) + \mathbf{b} \times (\mathbf{c} \times \mathbf{a}) + \mathbf{c} \times (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = \mathbf{0} .$$

Hinweis: Benutzen Sie b).

3) Ebenengleichung (mündlich) (2+3=5 Punkte)

Die Punkte \mathbf{x} einer Ebene seien durch folgende Gleichung beschrieben:

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} .$$

Weiterhin sei eine Gerade \mathbf{y} gegeben durch

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

(a) Bestimmen Sie den Schnittpunkt von Ebene und Gerade.

(b) Die Ebene kann auf verschiedene Arten beschrieben werden. Bringen Sie die Ebene auf die sogenannte Normalenform

$$(\mathbf{x} - \mathbf{p}) \cdot \mathbf{n} = 0 ,$$

wobei \mathbf{n} der auf 1 normierte Normalenvektor der Ebene sei und der Stützvektor \mathbf{p} ein beliebiger Vektor der Ebene ist. Skizzieren Sie die Ebene sowie \mathbf{n} und \mathbf{p} .

4) Trajektorien (mündlich) (2+3=5 Punkte)

Betrachten Sie die folgenden Bewegungen in kartesischen Koordinatensystemen. Überlegen Sie sich jeweils, wie die Trajektorien $\mathbf{r}(t)$ mathematisch beschrieben werden und geben Sie, möglichst knapp, $\mathbf{r}(t)$ an. Hierbei ist es ausreichend, die Zeitabhängigkeit durch trigonometrische Funktionen auszudrücken.

(a) Ein Massenpunkt pendele zwischen $(-A, 0, 0)$ und $(A, 0, 0)$ hin und her (der sogenannte harmonische Oszillator). Bei $t = 0\text{s}$ sei er im Punkt $(A, 0, 0)$.

(b) Ein Massenpunkt bewege sich mit konstanter Geschwindigkeit v auf einem Kreis mit Radius R um den Ursprung. Bei $t = 0\text{s}$ sei er im Punkt $(R, 0, 0)$ und bei $t = 1\text{s}$ im Punkt $(0, R, 0)$.

Welche Einheiten müssen die vorkommenden Größen jeweils haben? Mit welcher Geschwindigkeit v bewegt sich der Massenpunkt auf dem Kreis?