Einführung in die Programmierung für Physiker Die Programmiersprache C - Programmstruktur

Marc Wagner

Institut für theoretische Physik Johann Wolfgang Goethe-Universität Frankfurt am Main

WS 2013/14

Funktionen

- Um eine umfangreiche Programmieraufgabe schnell, fehlerfrei und elegant zu lösen, empfiehlt es sich, die Gesamtaufgabe in kleine Teilaufgaben zu zerlegen.
- Die Teilaufgaben werden dann in separaten (idealer Weise kurzen) Funktionen implementiert:
 - Das Aufsplitten in einzelne Funktionen macht den Programmcode übersichtlich und erhöht dessen Lesbarkeit.
 - Die Funktionen können isoliert getestet werden.
 - Die Funktionen können unmittelbar in anderen Programmen verwendet werden.
- Funktionen können voneinander abhängen, d.h. sie können sich gegenseitig aufrufen oder sogar sich selbst aufrufen (**Rekursion**).
- Eine Funktionsdefinition hat folgende Form: type function_name(type1 para1, type2 para2, ...){...}.
 - function_name: Funktionsname (Einschränkungen wie bei Variablennamen).
 - *type*: Datentyp des Rückgabewerts; dieser wird mit **return** zurückgeliefert; soll eine Funktion keinen Wert zurückgeben, wird dies mit **void** gekennzeichnet.

• type1 para1, type2 para2, ...: Datentyp und Variablenname des ersten, zweiten, ...
Parameters (zur Erinnerung: bei C werden keine Variablen übergeben, sondern lediglich deren Werte kopiert [call by value]); besitzt eine Funktion keine Parameter, wird dies mit void gekennzeichnet.

```
    void f(void)

 2. {
 3. ...
4. }
 5.
6. int gl(void)
7. {
9. return 123;
10. }
11.
12. int g2(void)
13. {
14. int i;
15. ...
16. return i
17. }
18.
19. double h(double x, double y)
20. {
21. return x+y;
```

• Beispiel: Berechnung des Mittelwerts und des statistischen Fehlers einer Messreihe ...

```
1. #include<math.h>
 2. #include<stdio.h>
 3.
 4. // ************
 6. // Berechnet den Mittelwert.
7. void mean(int n, double *x, double *x_average)
 8. {
    int i1;
10.
     *x average = 0.0;
11.
12.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
13.
      *x average += x[i1];
14.
15.
16.
     *x_average /= (double)n;
17. }
18.
19. // ***********
20.
21. // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
22. void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta)
23. {
```

```
24. int i1;
25.
     // Verwende existierende Funktion zur Berechnung des Mittelwerts.
26.
     mean(n, x, x_average);
27.
28.
29.
     *x delta = 0.0;
30.
31.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
32.
      *x delta += pow(x[i1] - *x average, 2.0);
33.
     *x_delta = sqrt(*x_delta / (double)(n*(n-1)));
34.
35. }
36.
37. // ************
38.
39. int main(void)
40. {
41. // Einige Messwerte.
42. const int n = 5;
     double y[n] = \{2.0, 4.0, 5.0, 1.0, 3.0\};
43.
44.
    // Mittelwert und statistischen Fehler berechnen.
45.
     double y_average, y_delta;
46.
47.
     mean_and_error(n, y, &y_average, &y_delta);
    printf("y = %.3lf +/- %3lf\n", y average, y delta);
48.
49. }
```

Aufteilen des Programmcodes auf mehrere Dateien

- Bei umfangreichen Programmen ist es häufig übersichtlicher, den Programmcode auf mehrere Dateien aufzuteilen.
- **Beispiel:** Berechnung des Mittelwerts und des statistischen Fehlers einer Messreihe (auf zwei Dateien aufgeteilt) ...
 - Datei error_analysis.c:

```
1. #include<math.h>
2.
4.
 5. // Berechnet den Mittelwert.
6. void mean(int n, double *x, double *x average)
7. {
 8. int i1;
9.
     *x average = 0.0;
10.
11.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
12.
       *x average += x[i1];
13.
14.
15.
     *x_average /= (double)n;
```

```
16. }
17.
18. // ************
19.
20. // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
21. void mean and error(int n, double *x, double *x average, double *x delta)
22. {
     int i1;
23.
24.
     // Verwende existierende Funktion zur Berechnung des Mittelwerts.
25.
26.
     mean(n, x, x average);
27.
28.
      *x delta = 0.0;
29.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
30.
       *x_delta += pow(x[i1] - *x_average, 2.0);
31.
32.
33.
     *x_delta = sqrt(*x_delta / (double)(n*(n-1)));
34. }
```

• Datei main.c:

• Falls in einer Datei Funktionen verwendet werden, die dort nicht definiert sind, müssen sie zumindest **deklariert** werden; dies geschieht durch Angabe des **Funktionskopfs** (Typ des Rückgabewerts, Funktionsname, Parameterliste) mit abschließendem ;.

```
1. #include<stdio.h>
 2.
 4.
 5. // Funktionsdeklaration.
6. void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta);
 7.
 8. // ************
 9.
10. int main(void)
11. {
12. // Einige Messwerte.
     const int n = 5;
13.
14.
     double y[n] = \{2.0, 4.0, 5.0, 1.0, 3.0\};
15.
16.
     // Mittelwert und statistischen Fehler berechnen.
17.
     double y_average, y_delta;
     mean and error(n, y, &y average, &y delta);
18.
     printf("y = %.3lf +/- %3lf\n", y average, y delta);
19.
20. }
```

• Kompilieren und ausführen wie folgt.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog error_analysis.c main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
y = 3.000 +/- 0.707107
```

• Wird die Funktion mean and error in main.c nicht deklariert, kommt es beim

Kompilieren zu einem Fehler.

```
4. ...
5. // Funktionsdeklaration.
6. // void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta);
7. ...
```

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog error_analysis.c main.c
main.c: In Funktion "int main()":
main.c:18:44: Fehler: "mean_and_error" wurde in diesem Gültigkeitsbereich nicht definiert
```

- Funktionsdeklarationen erlauben außerdem eine beliebige Reihenfolge der Funktionsdefinitionen im Programmcode.
- **Beispiel:** Definition der **main**-Funktion zuerst, dann Definition einer Funktion, die in der **main**-Funktion aufgerufen wird ...

```
13. }

14.

15. // ***************

16.

17. // Funktionsdefinition von f.

18. void f(void)

19. {

20. printf("Funktion f ...\n");

21. }
```

Funktion f ...

Eigene include-Dateien

- Die in anderen Dateien definierten Funktionen alle "von Hand" zu deklarieren, ist oft umständlich.
- Eleganter ist die Verwendung eigener include-Dateien (Header-Dateien):
 - Typischer Weise wird zu jeder *filename*.c-Datei eine *filename*.h Datei angelegt, in der die Deklarationen aller Funktionen (aber nicht deren Definitionen) enthalten sind.
 - Die include-Datei filename.h wird mittels
 #include"filename.h"
 in alle .c-Dateien eingebunden, die Funktionen aus filename.c verwenden.
 - Der sogenannte Präprozessor ersetzt vor dem eigentlichen Kompilieren #include"filename" bzw. #include<filename> durch den Inhalt der Datei filename.
 - **#include**" *filename*": Die Datei *filename* wird zunächst im aktuellen Verzeichnis gesucht.
 - **#include**<**filename**>: Die Datei **filename** wird in den Verzeichnissen gesucht, in denen sich die **C**-Standard-include-Dateien befinden.

- **Beispiel:** Berechnung des Mittelwerts und des statistischen Fehlers einer Messreihe (auf drei Dateien aufgeteilt, eine .h-Datei, zwei .c-Dateien) ...
 - Datei error_analysis.h: Die eigentlich interessante Datei für einen Benutzer der Funktionen mean und mean_and_error ...

```
    // Berechnet den Mittelwert.
    void mean(int n, double *x, double *x_average);
    // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
    void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta);
```

• Datei error_analysis.c: Der Inhalt dieser Datei ist für einen Benutzer der Funktionen mean und mean_and_error nur von geringem Interesse ...

```
1. // Einbinden der C-Standard-include-Datei math.h.
2. #include<math.h>
3.
4. // *****************************
5.
6. // Berechnet den Mittelwert.
7. void mean(int n, double *x, double *x_average)
8. {
9. int i1;
10.
11. *x_average = 0.0;
12.
```

```
13.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
       *x average += x[i1];
14.
15.
     *x_average /= (double)n;
16.
17. }
18.
19. // ************
20.
21. // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
22. void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta)
23. {
24. int i1;
25.
26.
     // Verwende existierende Funktion zur Berechnung des Mittelwerts.
     mean(n, x, x_average);
27.
28.
     *x_delta = 0.0;
29.
30.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
31.
      *x delta += pow(x[i1] - *x average, 2.0);
32.
33.
     *x_delta = sqrt(*x_delta / (double)(n*(n-1)));
34.
35. }
```

- Datei main.c:
 - #include"error_analysis.h"

bindet die in **error_analysis.h** enthaltenen Deklarationen an der entsprechenden Stelle in **main.c** ein.

```
1. // Einbinden der C-Standard-include-Datei stdio.h.
 2. #include<stdio.h>
 3.
 4. // Einbinden der Deklaration der Funktion mean and error.
 5. #include"error analysis.h"
 6.
 7. // ************
 8.
 9. int main(void)
10. {
11.
     // Einige Messwerte.
12. const int n = 5;
     double y[n] = \{2.0, 4.0, 5.0, 1.0, 3.0\};
13.
14.
     // Mittelwert und statistischen Fehler berechnen.
15.
      double y average, y delta;
16.
17.
      mean_and_error(n, y, &y_average, &y_delta);
     printf("y = %.3lf +/- %3lf\n", y average, y delta);
18.
19. }
```

• Kompilieren und ausführen wie gehabt.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog error_analysis.c main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
y = 3.000 +/- 0.707107
```

Objektdateien

- Häufig ist es zweckmäßig Teile oder einzelne Dateien eines Programms (also einige Funktionen) separat zu kompilieren; das Resultat ist dann kein ausführbares Programm, sondern eine **Objektdatei** (typischer Weise mit Endung .o).
- Zu einem späteren Zeitpunkt können dann mehrere Objektdateien zu einem vollständigen ausführbaren Programm verbunden (**gelinkt**) werden.
- Vorteile:
 - Das Kompilieren dauert deutlich länger, als das Linken; es ist daher praktisch, d.h. zeitsparend, fertige, funktionierende Programmteile nicht jedes Mal neu kompilieren zu müssen.
 - Eine Objektdatei kann in mehrere Programme gelinkt werden (praktisch, wenn Programmteile allgemein einsetzbare Funktionen enthalten, z.B. Matrix- und Vektor-Operationen, Nullstellensuche, Mittelwert- und Fehlerberechnung, ...).
- **Beispiel:** Berechnung des Mittelwerts und des statistischen Fehlers einer Messreihe (wie gehabt auf drei Dateien aufgeteilt, eine .h-Datei, zwei .c-Dateien) ...
 - Datei error_analysis.h:
- 1. // Berechnet den Mittelwert.

```
    void mean(int n, double *x, double *x_average);
    // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
    void mean_and_error(int n, double *x, double *x_average, double *x_delta);
```

• Datei error_analysis.c:

```
1. // Einbinden der C-Standard-include-Datei math.h.
 2. #include<math.h>
 3.
4. // *************
 5.
 6. // Berechnet den Mittelwert.
7. void mean(int n, double *x, double *x average)
8. {
9. int i1;
10.
     *x average = 0.0;
11.
12.
13.
    for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
     *x average += x[i1];
14.
15.
     *x average /= (double)n;
17. }
18.
19. // ************
20.
```

```
21. // Berechnet den Mittelwert und den statistischen Fehler.
22. void mean and error(int n, double *x, double *x average, double *x delta)
23. {
24. int i1;
25.
26.
     // Verwende existierende Funktion zur Berechnung des Mittelwerts.
    mean(n, x, x_average);
27.
28.
29.
     *x delta = 0.0;
30.
     for(i1 = 0; i1 < n; i1++)
31.
      *x_delta += pow(x[i1] - *x_average, 2.0);
32.
33.
34. *x_delta = sqrt(*x_delta / (double)(n*(n-1)));
35. }
```

• Datei main.c:

 Variante 1: Zunächst Kompilieren von error_analysis.c zu einer Objektdatei error_analysis.o; dann Kompilieren von main.c und Linken mit error_analysis.o zum ausführbaren Programm prog.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 12
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error_analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o error analysis.o -c error analysis.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 16
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 1896 Dez 3 23:58 error analysis.o
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ q++ -o prog error analysis.o main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 28
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 1896 Dez 3 23:58 error analysis.o
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
```

```
-rwxrwxr-x 1 mwagner mwagner 9159 Dez 3 23:59 prog
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
y = 3.000 +/- 0.707107
```

• Variante 2: Zunächst Kompilieren von error_analysis.c zu einer Objektdatei error_analysis.o und von main.c zu einer Objektdatei main.o; dann Linken von error_analysis.o und main.o zum ausführbaren Programm prog.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 12
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o error analysis.o -c error analysis.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o main.o -c main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 20
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 1896 Dez 4 00:03 error analysis.o
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 2016 Dez 4 00:04 main.o
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog error analysis.o main.o
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 32
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 634 Dez 3 23:57 error analysis.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 199 Dez 3 23:57 error analysis.h
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 1896 Dez 4 00:03 error analysis.o
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 418 Dez 3 23:58 main.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 2016 Dez 4 00:04 main.o
-rwxrwxr-x 1 mwagner mwagner 9159 Dez 4 00:05 prog
mwagner@laptop-tigger:~/lecture ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
y = 3.000 + / - 0.707107
```

• Die in einer Objektdatei enthaltenen und von ihr benötigten Funktionen können mit dem Befehl nm angezigt werden (Details mit man nm).

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ nm -C error_analysis.o
U pow
```

Globale Variablen in mehreren Dateien verwenden

- Eine **globale Variable** (eine Variable, die außerhalb von Funktionen definiert ist) ist nur in der .c-Datei bekannt, in der sie definiert wurde.
- Soll eine solche Variable auch in anderen .c-Dateien verwendet werden, muss sie dort deklariert werden (analog zur Definition und Deklariation bei Funktionen); dies geschieht mit

```
extern type name;.
```

- **Beispiel:** Eine globale **int**-Variable **num** (definiert in **f.c**), die zählt, wie oft die Funktion **f** (ebenfalls definiert in **f.c**) aufgerufen wird; der Wert von **num** soll in einer anderen Datei (**main.c**) ausgegeben werden ...
 - Variante 1:
 - Datei f.c:

```
    #include<stdio.h>
    // Definition der globalen Variable num.
    int num = 0; // Zaehlt die Anzahl der Funktionsaufrufe von f.
    // Definition der Funktion f.
    void f(void)
```

```
8. {
9.    num++;
10.    printf("Funktion f ...\n");
11. }
```

• Datei main.c:

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. // Deklaration der globalen Variable num (definiert in der Datei f.c).
4. extern int num;
5.
6. // Deklaration der Funktion f (definiert in der Datei f.c).
7. void f(void);
8.
9. int main(void)
10. {
11. f();
12. f();
13. f();
14. printf("Die Funktion f wurde %d Mal aufgerufen.\n", num);
15. }
```

• Kompilieren und ausführen wie folgt.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 8
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 210 Dez 4 16:11 f.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 282 Dez 4 16:11 main.c
```

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog f.c main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 20
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 210 Dez 4 16:11 f.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 282 Dez 4 16:11 main.c
-rwxrwxr-x 1 mwagner mwagner 8843 Dez 4 16:16 prog
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
Funktion f ...
Funktion f ...
Funktion f ...
Die Funktion f wurde 3 Mal aufgerufen.
```

- Variante 2:
 - Datei f.h:

```
    // Deklaration der globalen Variable num (definiert in der Datei f.c).
    extern int num;
    // Deklaration der Funktion f (definiert in der Datei f.c).
    void f(void);
```

• Datei f.c:

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. // Definition der globalen Variable num.
4. int num = 0; // Zaehlt die Anzahl der Funktionsaufrufe von f.
5.
6. // Definition der Funktion f.
7. void f(void)
8. {
```

```
9. num++;

10. printf("Funktion f ...\n");

11. }
```

• Datei main.c:

```
1. #include<stdio.h>
2. #include"f.h"
3.
4. int main(void)
5. {
6. f();
7. f();
8. f();
9. printf("Die Funktion f wurde %d Mal aufgerufen.\n", num);
10. }
```

• Kompilieren und ausführen wie gehabt.

Funktion f ... Funktion f ... Die Funktion f wurde 3 Mal aufgerufen.

static

static bei Funktionen und globalen Variablen

- Das Schlüsselwort **static** verhindert, dass Funktionen und globale Variablen außerhalb der Datei sichtbar sind, in der sie definiert werden.
- Vorteile:
 - Sicherheit: Globale **static**-Variablen können von außen nicht absichtlich oder aus Versehen verändert werden.
 - Kein Konflikt mit gleichnamigen static-Funktionen und globalen static-Variablen in anderen Dateien.
- **Beispiel:** In den Dateien **f.c** und **g.c** existiert jeweis eine globale **static**-Variable **num** und eine **static**-Funktion **print_num**; trotz gleicher Namensgebung, kommt es nicht zu Konflikten ...
 - Datei f.c:

```
    #include<stdio.h>
    // Definition der globalen Variable num; aufgrund von static auf diese Datei beschraenkt.
    static int num = 0; // Zaehlt die Anzahl der Funktionsaufrufe von f.
    5.
```

```
6. // Definition der Funktion print_num; aufgrund von static auf diese Datei beschraenkt.
7. static void print_num()
8. {
9.    printf("Die Funktion f wurde %d Mal aufgerufen.\n", num);
10. }
11.
12. void f(void)
13. {
14.    num++;
15.    printf("Funktion f ...\n");
16.    print_num();
17. }
```

• Datei g.c:

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. // Definition der globalen Variable num; aufgrund von static auf diese Datei beschraenkt.
4. static int num = 0; // Zaehlt die Anzahl der Funktionsaufrufe von g.
5.
6. // Definition der Funktion print_num; aufgrund von static auf diese Datei beschraenkt.
7. static void print_num()
8. {
9. printf("Die Funktion g wurde %d Mal aufgerufen.\n", num);
10. }
11.
12. void g(void)
```

```
13. {
14.    num++;
15.    printf("Funktion g ...\n");
16.    print_num();
17. }
```

• Datei main.c:

```
1. void f(void);
2. void g(void);
3.
4. int main(void)
5. {
6. f();
7. f();
8. f();
9.
10. g();
11. g();
```

• Kompilieren und ausführen wie folgt.

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 12
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 427 Dez 4 17:02 f.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 427 Dez 4 17:01 g.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 84 Dez 4 16:59 main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ g++ -o prog f.c g.c main.c
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ls -l
insgesamt 24
```

```
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 427 Dez 4 17:02 f.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 427 Dez 4 17:01 g.c
-rw-rw-r-- 1 mwagner mwagner 84 Dez 4 16:59 main.c
-rwxrwxr-x 1 mwagner mwagner 8992 Dez 4 17:04 prog
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ ./prog
Funktion f ...
Die Funktion f wurde 1 Mal aufgerufen.
Funktion f ...
Die Funktion f wurde 2 Mal aufgerufen.
Funktion f ...
Die Funktion f wurde 3 Mal aufgerufen.
Funktion g ...
Die Funktion g wurde 1 Mal aufgerufen.
Funktion g ...
Die Funktion g wurde 2 Mal aufgerufen.
Funktion g wurde 2 Mal aufgerufen.
```

static bei lokalen Variablen

- Das Schlüsselwort **static** bei einer **lokalen Variable** (eine Variable, die innerhalb einer Funktion definiert ist) bewirkt, dass diese Variable nur einmalig initialisiert wird und ihr Wert auch nach Beendigung "ihrer Funktion" erhalten bleibt; d.h. beim nächsten Aufruf dieser Funktion steht der Wert der lokalen **static**-Variable unverändert zur Verfügung.
- Beispiel: Zählen der Aufrufe einer Funktion ...

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. void f(void)
4. {
5. static int num = 0;
6. num++;
7. printf("%d-ter Funktionsaufruf von f ...\n", num);
8. }
```

```
9.
10. int main(void)
11. {
12.  f();
13.  f();
14.  f();
```

```
1-ter Funktionsaufruf von f ...
2-ter Funktionsaufruf von f ...
3-ter Funktionsaufruf von f ...
```

• Zum Vergleich das gleiche Programm ohne das Schlüsselwort static.

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. void f(void)
4. {
5.    int num = 0;
6.    num++;
7.    printf("%d-ter Funktionsaufruf von f ...\n", num);
8. }
9.
10. int main(void)
11. {
12.    f();
13.    f();
14.    f();
```

```
1-ter Funktionsaufruf von f ...
1-ter Funktionsaufruf von f ...
1-ter Funktionsaufruf von f ...
```

Gültigkeitsbereich von Variablen

- Unterscheide
 - globale Variablen (Variablen, die außerhalb von Funktionen definiert sind),
 - lokale Variablen (Variablen, die innerhalb von Funktionen definiert sind).
- Als **Gültigkeitsbereich** einer Variable bezeichnet man den Bereich des Programmcodes, in dem die Variable verwendet werden kann.

Gültigkeitsbereich globaler Variablen

- Eine globale Variable ist gültig von ihrer Definition bis zum Ende der entsprechenden .c-Datei.
- Dieser Gültigkeitsbereich kann durch eine Deklaration mittels **extern** (siehe oben) auf den Bereich vor ihrer Definition bzw. auf andere .c-Dateien erweitert werden.

Gültigkeitsbereich lokaler Variablen

• Eine lokale Variable ist stets innerhalb eines Blocks {...} definiert; dieser Block kann entweder der **Funktionskörper** oder ein darin enthaltener Unterblock (z.B. von einer **if**-oder **for**-Anweisung) sein.

- Eine lokale Variable ist gültig von ihrer Definition bis zum Ende ihres zugehörigen Blocks.
- Wird der Block verlassen (z.B. die Funktion wird beendet, die if-Anweisung wurde ausgeführt, die for-Schleife wird verlassen), geht der Wert dieser Variable verloren; Ausnahmen bilden static-Variablen (siehe oben), deren Werte erhalten bleiben und bei der nächsten Ausführung der entsprechenden Blöcke (z.B. erneuter Aufruf der Funktion) wieder zur Verfügung stehen.
- Eine globale und lokale Variablen mit gleichem Namen sind erlaubt (Einschränkung: keine zwei lokalen Variablen gleichen Namens im gleichen Block); wird mit dem Variablennamen zugegriffen, gilt die lokale Variable bzw. bei mehreren lokalen Variablen die des innersten Blocks (die gültige Variable verschattet die weiter außen definierten gleichnamigen Variablen).

```
1. #include<stdio.h>
 2.
 3. int x = 3; // Globale Variable x.
 4.
 5. int main(void)
 6. {
7.
     int i1:
 8.
 9.
     printf("1) x = %d n", x);
10.
11.
     int x = 5; // Lokale Variable x (verschattet von hier an die globale Variable x).
12.
     printf("2) x = %d n", x);
```

```
13.
     for(i1 = 0; i1 < 2; i1++)
14.
15.
         printf("3) x = %d n", x);
16.
17.
         int x = 7; // Eine weitere lokale Variable x in einem Unterblock
18.
                     // (verschattet die beiden anderen Variablen x).
19.
20.
         printf("4) x = %d n", x);
       } // Ende des Gueltigkeitsbereichs der lokalen Variable "x = 7".
21.
22.
     printf("5) x = %d n'', x;
23.
24. } // Ende des Gueltigkeitsbereichs der lokalen Variable "x = 5".
25.
26. // Ende des Gueltigkeitsbereichs der gloalen Variable x.
```

```
1) x = 3

2) x = 5

3) x = 5

4) x = 7

3) x = 5

4) x = 7

5) x = 5
```

Laufzeitverhalten, Iteration, Rekursion

- Beim wissenschaftlichen Programmieren bzw. in der Numerik ist es häufig erforderlich, dass ein Programm nicht nur korrekt arbeitet, sondern auch effizient ist, das heißt große Datensätze (z.B. viele Messergebnisse, große Matrizen, feine Diskretisierungen) in möglichst kurzer oder zumindest überschaubarer Zeit (Tage, Wochen oder Monate sind oft noch o.k., nicht aber mehrere Jahre) verarbeitet.
- Programme bzw. Algorithmen klassifiziert man nach ihrem **Laufzeitverhalten**, das im Wesentlichen der Anzahl der Anweisungen bzw. mathematischen Operationen entspricht und in Abhängigkeit von der Problemgröße N angegeben wird, z.B. $\mathcal{O}(N)$, $\mathcal{O}(N \log N)$ $\mathcal{O}(N^2)$, ...
- Konstante Faktoren werden beim Laufzeitverhalten in der Regel ignoriert (d.h. $\mathcal{O}(N) = \mathcal{O}(2N) = \mathcal{O}(5N)$, etc.), da z.B. ein $\mathcal{O}(N \log N)$ -Programm für hinreichend große N immer schneller als ein $\mathcal{O}(N^2)$ -Programm sein wird, unabhägig von irgendwelchen Faktoren.
- Beispiele:
 - ullet Das Skalarprodukt zweier Vektoren ullet und ullet der Größe N zu berechnen hat typischer Weise das Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N)$.

```
2. double sp = 0.0;
3.
4. for(i = 0; i < N; i++)
5. sp += x[i]*y[i];
6. ...</pre>
```

ullet Eine Matrix ullet der Größe N imes N zu initialisieren hat typischer Weise das Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N^2)$.

```
1. ...
2. for(i = 0; i < N; i++)
3. {
4. for(j = 0; j < N; j++)
5. A[i][j] = 0.0;
6. }
7. ...</pre>
```

ullet Zwei Matrizen **A** und **B** der Größe $N \times N$ zu multiplizieren hat typischer Weise das Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N^3)$.

```
1. ...

2. for(i = 0; i < N; i++)

3. {

4. for(j = 0; j < N; j++)

5. {

6. C[i][j] = 0.0;

7.
```

```
8. for(k = 0; k < N; k++)

9. C[i][j] += A[i][k]*B[k][j];

10. }

11. }

12. ....
```

- Das Laufzeitverhalten lässt sich also häufig direkt an den implementierten Schleifen ablesen ("Über welchen Bereich laufen deren Indizes?", "Wie tief sind diese Schleifen verschachtelt?"); die Verwendung von Schleifen bezeichnet man auch als **Iteration**.
- Eine weitere gängige Methode, umfangreiche Probleme zu lösen, ist **Rekursion**; eine Funktion oder ein Algorithmus ruft sich dabei selbst auf, wobei die Problemgröße bei jedem Aufruf reduziert wird.
- Das Laufzeitverhalten von rekursiven Algorithmen ist oft nicht so offensichtlich wie das von iterativen Algorithmen; es kommt dabei auf die **Rekursionstiefe** (die Anzahl der verschachtelten rekursiven Aufrufe) und die Anzahl der rekursiven Aufrufe pro Funktionsaufruf an.
- ullet Beispiel: N! iterativ und rekursiv, Laufzeitverhalten in beiden Fällen $\mathcal{O}(N)$...

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. // *******************************
4.
5. // Rekursiv:
6. // * Rekursionstiefe N
```

```
7. // * 1 rekursiver Aufruf pro Durchgang
 8. // --> Laufzeitverhalten O(N)
 9. int fac_recu(int N)
10. {
11. if (N == 0)
    return 1;
12.
13.
14. return N * fac_recu(N-1);
15. }
16.
17. // *************
18.
19. // Iterativ:
20. // * 1 Loop der N Mal durchlaufen wird
21. // --> Laufzeitverhalten O(N)
22. int fac_iter(int N)
23. {
24. int i;
25.
26. int fac = 1;
27.
28. for(i = 1; i \le N; i++)
     fac *= i;
29.
30.
31.
     return fac;
32. }
33.
```

```
34. // *******************************
35.
36. int main(void)
37. {
38.  printf("%d\n", fac_recu(5));
39.  printf("%d\n", fac_iter(5));
40. }
```

• Verschiedene Algorithmen für dasselbe Problem können unterschiedliches Laufzeitverhalten besitzen; ein Beispiel ist das im Folgenden beschriebene Sortieren eines N-elementigen Arrays mit **Bubblesort** (iterativ; Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N^2)$) und **Mergesort** (rekursiv; Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N \log N)$) ...

Bubblesort (iterativer Algorithmus)

- ullet Zuerst werden alle N Elemente des Arrays durchlaufen und das Kleinste gesucht, dieses an den ersten Speicherplatz des Arrays gebracht ...
- ullet ... dann werden die verbleibenden N-1 Elemente des Arrays durchlaufen und das Zweitkleinste gesucht, dieses an den zweiten Speicherplatz des Arrays gebracht ...
- ullet ... dann werden die verbleibenden N-2 Elemente des Arrays durchlaufen und das Drittkleinste gesucht, dieses an den dritten Speicherplatz des Arrays gebracht ...
- ... USW. ...
- Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N^2)$.

• Umsetzung im Folgenden mit Hilfe von Iteration.

```
1. #include<stdio.h>
 2. #include<stdlib.h>
 3.
 4. // ************
 5.
6. // Sortiert mit dem Bubblesort-Algorithmus ein double-Array v mit num Werten in
7. // aufsteigender Reihenfolge.
8. void bubblesort(int num, double v[])
9. {
10.
     int i1, i2;
11.
12.
     if(num < 0)
13.
         printf("Fehler bei void bubblesort(...\n");
14.
         exit(0);
15.
       }
16.
17.
     for(i1 = 0; i1 < num-1; i1++)
18.
       // Finde das richtige Element fuer Position il (das "il-kleinste Element")
19.
       // und verschiebe es an diese Position.
20.
21.
         int index smallest element = i1;
22.
23.
         for(i2 = i1+1; i2 < num; i2++)
24.
25.
           // Teste, ob v[i2] kleiner ist, als der aktuell beste Kandidat fuer das
```

```
26.
           // kleinste Element.
27.
             if(v[i2] < v[index_smallest_element])</pre>
28.
               index_smallest_element = i2;
29.
           }
30.
31.
         // Vertausche v[i1] und v[index_smallest_element].
32.
33.
         double tmp = v[i1];
         v[i1] = v[index_smallest_element];
34.
         v[index_smallest_element] = tmp;
35.
36.
       }
37. }
38.
39. // ***********
40.
41. int main(void)
42. {
43. int i1;
44.
45. // ****
46.
     // Generiere eine deterministische Sequenz von Zufallszahlen in [0.0:1.0].
47.
48.
49.
     const int N = 10;
     double a[N];
50.
51.
    for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
52.
```

```
53.
       // rand() generiert eine Integer-Zufallszahl zwischen 0 und RAND_MAX-1.
       a[i1] = ((double)rand() + 0.5) / (double)RAND MAX;
54.
55.
     // ****
56.
57.
58.
     printf("Unsortiert:\n");
59.
     for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
60.
       printf("a[%5d] = %.8lf\n", i1, a[i1]);
61.
62.
     bubblesort(N, a);
63.
64.
65.
     printf("\nSortiert:\n");
66.
67. for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
       printf("a[%5d] = %.8lf\n", i1, a[i1]);
68.
69. }
```

```
Unsortiert:
a[ 0] = 0.84018772
a[ 1] = 0.39438293
a[ 2] = 0.78309922
a[ 3] = 0.79844003
a[ 4] = 0.91164736
a[ 5] = 0.19755137
a[ 6] = 0.33522276
a[ 7] = 0.76822960
a[ 8] = 0.27777471
a[ 9] = 0.55396996

Sortiert:
a[ 0] = 0.19755137
```

```
a[ 1] = 0.27777471
a[ 2] = 0.33522276
a[ 3] = 0.39438293
a[ 4] = 0.55396996
a[ 5] = 0.76822960
a[ 6] = 0.78309922
a[ 7] = 0.79844003
a[ 8] = 0.84018772
a[ 9] = 0.91164736
```

Mergesort (rekursiver Algorithmus)

- Enthält das zu sortierende Array nur ein Element, ist es bereits sortiert, Mergesort kann beendet werden.
- Andernfalls wird das zu sortierende Array in zwei gleich große Teile gespalten und Mergesort wird für beide Teile rekursiv aufgerufen; die sortierten Teilarrays werden dann zu einem einzigen sortierten Array verschmolzen.
- Laufzeitverhalten $\mathcal{O}(N\log N)$ (Rekursionstiefe $\log_2 N$, $\mathcal{O}(N)$ Operationen auf jeder Rekursionsebene).
- Umsetzung im Folgenden, wie oben beschrieben, mit Hilfe von Rekursion.

```
1. #include<stdio.h>
2. #include<stdlib.h>
3.
4. // ****************************
5.
6. // Sortiert mit dem Mergesort-Algorithmus ein double-Array v mit num Werten in
7. // aufsteigender Reihenfolge.
```

```
8. void mergesort(int num, double v[])
9. {
10. if (num < 0)
11.
         printf("Fehler bei void mergesort(...\n");
12.
13.
         exit(0);
       }
14.
15.
     if(num == 0 || num == 1)
16.
17.
       // Liste der Laenge 0 oder 1 ist bereits sortiert.
18.
       return;
19.
     // Linke Teilliste sortieren.
20.
     double *vl = v;
21.
    int numl = num/2;
22.
     mergesort(numl, vl);
23.
24.
     // Rechte Teilliste sortieren.
    double *vr = v+numl;
26.
27. int numr = num-numl;
     mergesort(numr, vr);
28.
29.
     // Sortierte linke und rechte Teilliste zu sortierter Gesamtliste verschmelzen.
30.
31.
     double *tmp;
32.
33.
     if((tmp = (double *)malloc(num*sizeof(double))) == NULL)
```

```
35.
         printf("Fehler bei void mergesort(...\n");
36.
         exit(0);
37.
       }
38.
39.
40.
    int i;
    int il = 0;
41.
    int ir = 0;
42.
43.
44.
     for(i = 0; i < num; i++)
45.
         if(ir == numr)
46.
         // Nur noch Elemente in der linken Teilliste.
47.
         // --> benutze aktuelles Element der linken Teilliste.
48.
49.
           {
         tmp[i] = vl[il];
50.
          il++;
51.
52.
           }
         else if(il == numl)
53.
54.
           // Nur noch Elemente in der rechten Teilliste
           // --> benutze aktuelles Element der rechten Teilliste.
55.
56.
           {
             tmp[i] = vr[ir];
57.
             ir++;
58.
           }
59.
         else
60.
           // Vergleiche das aktuelle Element der linken und der rechten Teilliste
61.
```

```
// --> benutze das kleinere Element.
62.
63.
          if(vl[il] < vr[ir])</pre>
64.
              // --> benutze aktuelles Element der linken Teilliste.
65.
66.
              tmp[i] = vl[il];
67.
             il++;
68.
69.
              }
            else
70.
              // --> benutze aktuelles Element der rechten Teilliste.
71.
72.
               tmp[i] = vr[ir];
73.
              ir++;
74.
              }
75.
76.
          }
77.
      }
78.
79.
    for(i = 0; i < num; i++)
     v[i] = tmp[i];
80.
81.
82. free(tmp);
83. }
84.
85. // ************
86.
87. int main(void)
88. {
```

```
89.
     int i1;
 90.
     // ****
 91.
92.
      // Generiere eine deterministische Sequenz von Zufallszahlen in [0.0:1.0].
 93.
94.
      const int N = 10;
 95.
      double a[N];
 96.
97.
 98.
      for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
        // rand() generiert eine Integer-Zufallszahl zwischen 0 und RAND_MAX-1.
 99.
        a[i1] = ((double)rand() + 0.5) / (double)RAND_MAX;
100.
101.
      // ****
102.
103.
      printf("Unsortiert:\n");
104.
105.
106.
      for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
        printf("a[%5d] = %.8lf\n", i1, a[i1]);
107.
108.
      mergesort(N, a);
109.
110.
111.
      printf("\nSortiert:\n");
112.
113.
     for(i1 = 0; i1 < N; i1++)
114.
        printf("a[%5d] = %.8lf\n", i1, a[i1]);
115. }
```

```
Unsortiert:
      01 = 0.84018772
      11 = 0.39438293
   2] = 0.78309922
      3] = 0.79844003
   4] = 0.91164736
a \begin{bmatrix} 51 = 0.19755137 \end{bmatrix}
      61 = 0.33522276
a[ 71 = 0.76822960
   8] = 0.27777471
      9] = 0.55396996
Sortiert:
      0] = 0.19755137
      11 = 0.27777471
   2] = 0.33522276
   3] = 0.39438293
      4] = 0.55396996
     51 = 0.76822960
a[
      61 = 0.78309922
   71 = 0.79844003
a[
      8] = 0.84018772
    9] = 0.91164736
```

Vergleich der Effizienz von Bubblesort und Mergesort

• Mergesort, 100,000 Elemente (nur die letzten 3 Elemente werden am Bildschirm ausgegeben):

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ time ./mergesort
Unsortiert:
a[99997] = 0.84516746
a[99998] = 0.66494025
a[99999] = 0.30764298

Sortiert:
a[99997] = 0.999996763
a[99998] = 0.99999190
a[99999] = 0.99999357
```

```
real 0m0.053s
user 0m0.052s
sys 0m0.000s
```

• Bubblesort, 100,000 Elemente (nur die letzten 3 Elemente werden am Bildschirm ausgegeben):

• Mergesort, 1,000,000 Elemente (nur die letzten 3 Elemente werden am Bildschirm ausgegeben):

• Bubblesort, 1,000,000 Elemente (nur die letzten 3 Elemente werden am Bildschirm ausgegeben):

```
mwagner@laptop-tigger:~/lecture_ProgPhys/slides/tmp$ time ./bubblesort
Unsortiert:
a[999997] = 0.29797783
a[999998] = 0.94337596
a[999999] = 0.19993533
```

Die Türme von Hanoi ... rekursiv (eine Perle der Informatik)

• Siehe http://de.wikipedia.org/wiki/Türme_von_Hanoi.



```
7. // "num discs" liegen dort), wobei Stange tmp (leer bzw. nur Scheiben groesser
 8. // als Scheibe "num discs" liegen dort) als Zwischenlager dienen kann.
 9. void hanoi(int num discs, int src, int dst, int tmp)
10. {
     static int ctr = 0;
11.
12.
     if(num discs == 0)
13.
       // Ein Turm mit 0 Scheiben, d.h. es ist nichts zu tun.
14.
15.
       return;
16.
     // Bewege alle bis auf die unterste Scheibe auf Stange tmp.
17.
     hanoi(num_discs-1, src, tmp, dst);
18.
19.
20.
     // Bewege die unterste Scheibe auf Stange dst.
21.
      ctr++;
     printf("Zug %3d: Scheibe %d von Stange %d nach Stange %d ...\n", ctr, num_discs, src, dst);
23.
     // Bewege den Turm auf Stange tmp auf Stange dst.
24.
25.
     hanoi(num_discs-1, tmp, dst, src);
26. }
27.
28. // ************
29.
30. int main(void)
31. {
32. hanoi(3, 1, 3, 2);
    printf("... fertig :-) !\n");
33.
```

```
34. }
     1: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 2: Scheibe 2 von Stange 1 nach Stange 2 ...
Zug 3: Scheibe 1 von Stange 3 nach Stange 2 ...
Zug 4: Scheibe 3 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 5: Scheibe 1 von Stange 2 nach Stange 1 ...
Zug 6: Scheibe 2 von Stange 2 nach Stange 3 ...
Zug 7: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
... fertiq :-) !
31. ...
32. hanoi(9, 1, 3, 2);
33. ...
     1: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 2: Scheibe 2 von Stange 1 nach Stange 2 ...
Zug 3: Scheibe 1 von Stange 3 nach Stange 2 ...
Zug 4: Scheibe 3 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 5: Scheibe 1 von Stange 2 nach Stange 1 ...
     6: Scheibe 2 von Stange 2 nach Stange 3 ...
     7: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 8: Scheibe 4 von Stange 1 nach Stange 2 ...
Zug 9: Scheibe 1 von Stange 3 nach Stange 2 ...
Zug 10: Scheibe 2 von Stange 3 nach Stange 1 ...
Zug 502: Scheibe 2 von Stange 3 nach Stange 1 ...
Zug 503: Scheibe 1 von Stange 2 nach Stange 1 ...
Zug 504: Scheibe 4 von Stange 2 nach Stange 3 ...
Zug 505: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 506: Scheibe 2 von Stange 1 nach Stange 2 ...
Zug 507: Scheibe 1 von Stange 3 nach Stange 2 ...
Zug 508: Scheibe 3 von Stange 1 nach Stange 3 ...
Zug 509: Scheibe 1 von Stange 2 nach Stange 1 ...
Zug 510: Scheibe 2 von Stange 2 nach Stange 3 ...
Zug 511: Scheibe 1 von Stange 1 nach Stange 3 ...
... fertiq :-) !
```

Präprozessoranweisungen

- Der C-Präprozessor führt vor dem eigentlichen Kompilieren textuelle Ersetzungen im Programmcode aus:
 - 1. Präprozessor: textuelle Ersetzungen im Programmcode.
 - 2. **Compiler:** Übersetzung von Programmcode in Maschinencode (liefert Objektdateien), d.h. in direkt vom Computer ausführbare Anweisungen.
 - 3. Linker: Verbinden mehrerer Objektdateien zu einem ausführbaren Programm.

#include

• Siehe oben.

```
1. // Der Praeprozessor ersetzt die #include-Anweisung durch die Datei stdio.h.
2. #include<stdio.h>
3.
4. int main(void)
5. {
6. printf("abc\n");
7. }
```

#define

• Siehe oben.

```
1. #include<stdio.h>
 2.
3. // #define ersetzt vor dem Kompilieren PI, PRINT ABC, TEXT durch den jeweils folgenden Text.
 4. #define PI 3.1415
 5. #define PRINT_ABC printf("abc\n");
 6. #define TEXT "def ghi jkl\n"
 7.
 8. int main(void)
 9. {
10.
     printf("%f\n", PI);
     PRINT_ABC
11.
     printf(TEXT);
12.
13. }
```

```
3.141500
abc
def ghi jkl
```

Bedingte Übersetzung

- Mit Präprozessoranweisungen wie **#ifdef**, **#else** und **#endif** kann kontrolliert werden, welche Teile des Programmcodes kompiliert werden.
- Beispiel: Ausgabe zusätzlicher Informationen während des Debuggens ...

```
1. #include<stdio.h>
2.
```

```
3. #define __DEBUG__
4.
5. // ************
6.
7. int fac recu(int N)
8. {
9. #ifdef DEBUG
10. printf("Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = %d ...\n", N);
11. #endif
12.
13. if (N == 0)
    return 1;
14.
15.
16. return N * fac_recu(N-1);
17. }
18.
19. // ************
20.
21. int main(void)
22. {
23. printf("%d\n", fac_recu(5));
24. }
```

```
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 5 ...
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 4 ...
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 3 ...
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 2 ...
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 1 ...
Aufruf von int fac_recu(int N) mit N = 0 ...
```

```
120
```

```
2. ...
3. // #define __DEBUG__
4. ...
```

120

• **Beispiel:** Nicht-relativistische und relativistische Version eines Programms ...

```
1. #include<math.h>
 2. #include<stdio.h>
 3.
4. // #define __RELATIVISTIC__
 5.
 6. // ************
7.
8. // Berechnet die Energie eines Teilchens mit Masse m und Geschwindigkeit v.
double energy(double m, double v)
10. {
11. #ifdef __RELATIVISTIC__
     double gamma = 1.0 / sqrt(1.0 - pow(v, 2.0));
13. double p = m * gamma * v;
14. return sqrt(pow(m, 2.0) + pow(p, 2.0));
15. #else
16. return m + 0.5 * m * pow(v, 2.0);
17. #endif
18. }
```

```
19.
20. // ************
21.
22. int main(void)
23. {
     const double m = 938.3; // Masse in MeV/c^2.
25.
     const double v1 = 0.05; // Geschwindigkeit in c.
     const double v2 = 0.50; // Geschwindigkeit in c.
26.
27.
     printf("E = \%6.1f (in MeV).\n", energy(m, v1));
28.
    printf("E = %6.1f (in MeV).\n", energy(m, v2));
29.
30. }
```

```
E = 939.5 (in MeV).
E = 1055.6 (in MeV).
```

```
3. ...
4. #define __RELATIVISTIC__
5. ...
```

```
E = 939.5 (in MeV).
E = 1083.5 (in MeV).
```

Makros

- Definitionen mit Parametern bezeichnet man als Makros.
- Makros ähneln Funktionen; es kommt jedoch zu keinem Funktionsaufruf; der Präprozessor führt lediglich textuelle Ersetzungen aus; damit kein "call by value".

```
1. #include<stdio.h>
2.
3. // Ein Makro, das die Werte zweier int-Vaiablen vertauscht.
4. #define SWAP_INT(a,b) { int tmp = a; a = b; b = tmp; }
5.
6. int main(void)
7. {
8.    int x = 3;
9.    int y = 5;
10.    printf("x = %d, y= %d\n", x, y);
11.    SWAP_INT(x,y); // Diese Zeile wird ersetzt durch { int tmp = x; x = y; y = tmp; }.
12.    printf("x = %d, y= %d\n", x, y);
13. }
```

```
x = 3, y = 5

x = 5, y = 3
```